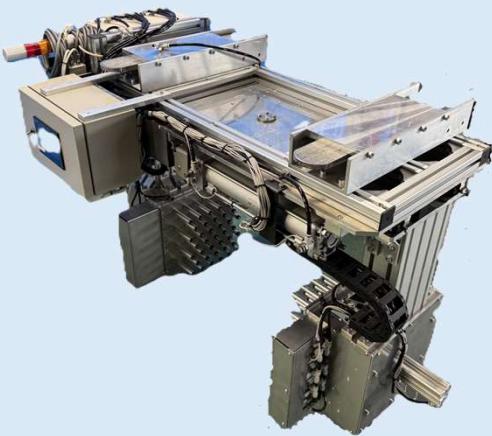
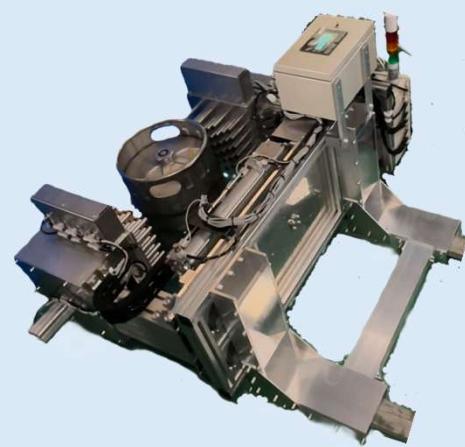


マーテルハンド

これまでの搬送、移載作業の手間を減らす
「アタッチメントハンド」



上部式アタッチメント



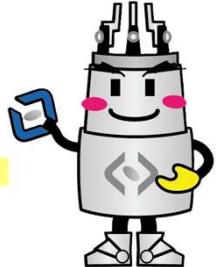
下部式アタッチメント

荷物ごとに
段取り替えするのが面倒…



荷物を搬送する際に
玉掛けや作業や
固縛作業が面倒…

「マーテルハンド」でそんな悩みを解決！

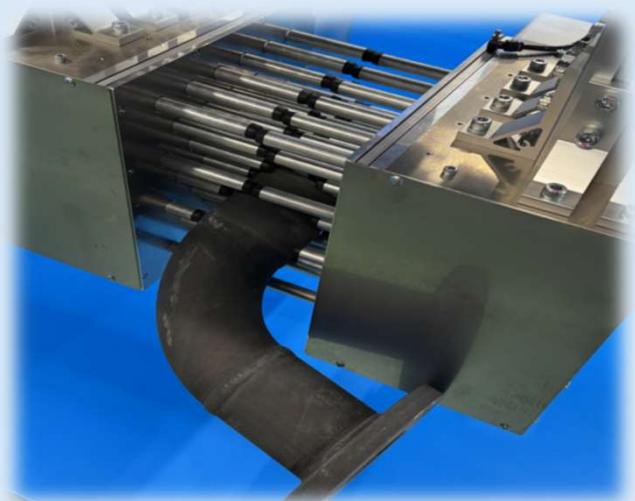


★ 形状フリー



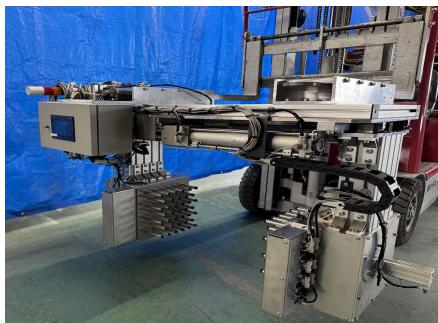
形状に制限がないので
治具の段取り替えが必要なし

★ 重心フリー



重心を気にする必要がなく
玉掛け作業や固縛作業が必要なし

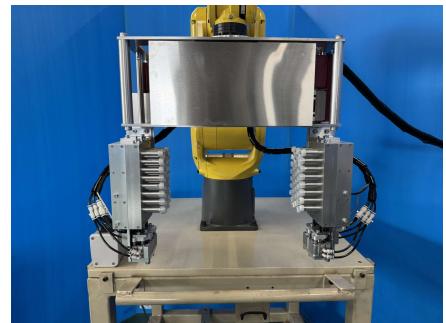
アタッチメント



フォークリフト



ハンドリフター



ロボット

動力源

設置する環境にある動力源に合わせマーテルハンドの駆動源を選択することが可能です。
小型バッテリーや小型コンプレッサを搭載させることで外部からの配線なしで活用も可能です。

3つの動力源から使用環境に合わせ選ぶことができます

電気駆動

空気駆動

油圧駆動

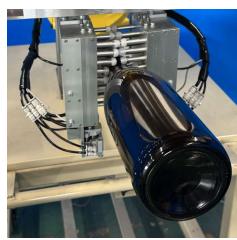
メリット

- ★ 段取り替えなしでの搬送アシストが可能に！
- ★ 把持しないことで対象物を傷つけない！
- ★ 年齢・性別を問わずに重量物搬送を実現！

キヤッチ例



バルブ



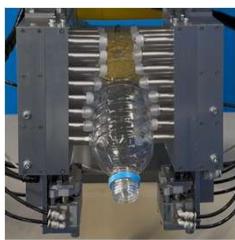
一升瓶



モーター



ケーキ



ペットボトル

ハンドトラスト株式会社

本社：〒252-1121 神奈川県綾瀬市小園1328-1 南ビル

TEL:046-738-5161 FAX:046-738-5162

<https://handtrust.co.jp/>

HPはこちら

